## PERANCANGAN OTOMATISASI PENGAMAN BRANKAS DENGAN KARTU CHIP BERBASIS MIKROKONTROLER

### FX Budi Rahardjo\*

Abstrak: Pengamanan brankas masih menggunakan sistem penguncian, mekanik konvensional mudah dibobol dengan cara konvensional merupakan ilham untuk menciptakan sistem otomatisasi pengaman brankas yang lebih teruji kehandalannya. Perancangan otomatisasi pengamanan brankas dengan kartu *chip* berbasis mikrokontroler dirancang untuk memenuhi tuntutan kehandalan dalam media penguncian brankas yang diakses dengan kartu *chip* dan masukan kode pass word dengan mikrokontroler AT 89C51 sebagai pusat pengendali dan pengolah data. Rangkaian kartu *chip* sebagai data out pengaksesan, keypad sebagai media pemasuk pass word, LCD sebagai media penampil informasi, motor DC gearbox sebagai piranti pembatas penggerakan engsel, transistor sebagai komponen switcing, relay sebagai pengendali elektro mekanis, dan power supply 5V 12V, kesemuanya merupakan komponen pendukung rangkaian sistem. Alat ini dapat dibuka, apabila data akses inisialisasi kartu *chip* dan kode masukan password dioperasikan dengan benar. Sedangkan apabila terjadi kesalahan dalam pengaksesan pembukaan brankas, maka buzzer akan berbunyi.

Kata Kunci: brankas, otomatisasi, penguncian, penyimpanan.

Kemajuan teknologi saat ini memberikan berbagai dampak bagi kehidupan masyarakat. Dampak tersebut tidak hanya terbatas pada segi positif, tetapi juga secara kompleks telah memberikan akibat buruk bagi kehidupan sosial. Salah satu dampak buruk kemajuan teknologi bagi kehidupan masyarakat adalah meningkatnya tindak kriminal, khususnya tindakan pencurian.

Daya dan upaya telah dilakukan banyak pihak untuk menanggulangi tindak pencurian. Beberapa alternatif pengamanan banyak dioperasikan namun tingkat kehandalannya belum kebutuhan memenuhi ideal menghindari terjadi pencurian terutama bagi bank dan instansi-instansi yang berkepentingan. Kebanyakan menggunakan brankas sebagai piranti yang diandalkan untuk menyimpan data-data atau inventaris berharga lainnya. Namun demikian, keberadaan brankas sebagai piranti pengaman sebenarnya belum memadai karena kebanyakan brankas masih menggunakan penguncian konvensional. Cara

konvensional mempunyai satu kelemahan utama yang sangat fatal yaitu dapat dengan mudah dibobol oleh orangorang yang tidak bertanggung jawab dengan menggunakan peralatan sistem mekanik sederhana.

Berdasarkan uraian diatas, penulis terilhami untuk membuat dan merancang sistem otomatisasi pengaman brankas yang dapat mendukung pengamanan aset-aset penting yang tersimpan didalam brankas milik bank pemerintah maupun swasta. Sistem penguncian konvensional dengan cara mekanik dapat diganti dengan penguncian motorik secara otomatis yang diakses dengan kartu chip dan masukan kode password. Penggunaan kartu chip dan kode password masukan mempunyai kelebihan dari segi keamanan oleh karena data akses yang diaplikasikan dalam sistem ini sulit untuk digandakan.

Perancangan dan pembuatan alat ini dapat dimanfaatkan untuk kepentingan pembelajaran sebagai wacana baru pengembangan ilmu dan teknologi.

#### METODE

dilaksanakan Studi literatur sebagai kerangka acuan komprehensip mengenai konsep, prinsip, dan teori digunakan sebagai landasan yang perancangan otomatisasi pengaman mikrokontroler. brankas berbasis meliputi:(1) Perancangan ini perancangan mekanik alat, perancangan sistem, (3) perancangan hardware. Otomatisasi pengaman brankas dengan kartu chip berbasis mikrokontroler ini memiliki spesifikasi sebagai berikut: (1) bahan utama yang digunakan sebagai konstruksi mekanik brankas dan mekanik pengunci pintu menggunakan brankas. profil aluminium persegi yang permanen dengan luas penampang 4 cm<sup>2</sup> dan tebal 2 mm dan aluminium pelat setebal 3 mm, serta menggunakan sekrup untuk memperkuat konstruksi brankas, (2) brankas hanya dapat diakses dan dibuka, apabila data akses inisialisasi kartu chip dan masukan kode password dioperasikan dengan benar, (3) apabila terjadi kesalahan dalam pengaksesan pembukaan brankas, maka buzzer akan berbunyi, (4) alat ini menggunakan motor DC gear box sebagai piranti penggerak engsel membuka mengunci pada penguncian brankas, (5) alat ini dilengkapi dengan media penampil informasi (Liquid Crystal Display) sebagai panduan pengaksesan brankas.

Untuk perancangan mekanik alat ditunjukkan pada Gambar 1. Pada perancangan mekanik brankas, dimensi keseluruhan alat memiliki ukuran: tinggi 40 cm, lebar 40 cm, dan panjang 40 cm. Otomatisasi pengaman brankas dengan kartu *chip* berbasis mikrokontroler ini terdiri dari beberapa bagian antara lain: (1) Rangka persegi brankas yang permanen. Pada rangka persegi brankas ini direkatkan dengan mika dan melanin untuk menutup

brankas, dan bagian depan box dipasang pintu brankas yang terkait erat dengan jendela pintu brankas (Gambar 1.a), (2) Rangka persegi brankas dengan pintu brankas bagian luar dipasang mika untuk merekatkan media penampil informasi, media pemasuk password, dan soket akses kartu chip (Gambar 1.b), (3) Rangka box pintu brankas yang didalamnya terdapat komponen rangkaian kontrol, rangkaian power supply dan motor DC gear box sebagai piranti penggerak engsel (Gambar 1.c).

Bahan utama yang digunakan pada keseluruhan mekanik alat, adalah aluminium profil persegi yang mempunyai luas penampang 4 cm² dengan tebal 2 mm dan aluminium pelat setebal 3 mm.

Sebuah mikrokontroler dapat bekeria bila dalam mikrokontroler tersebut terdapat sebuah program yang berisi instruksi-instruksi yang akan digunakan untuk menjalankan sistem mikrokontroler. Perancangan perangkat adalah pembuatan program lunak assembler, selanjutnya dalam simulasi program tersebut digunakan program simulator. untuk mengetahui keberhasilan dari logika pemrograman. Setelah itu sesui, program assembler tersebut dimasukkan ke flash PEROM mikrokontroler.

Perancangan sistem pada sistem otomatisasi pengaman brankas dengan kartu *chip* berbasis mikrokontroler mengacu pada diagram blok, seperti yang ditunjukkan pada Gambar 2.

# Gambar 1 Desain Otomatisasi Pengaman Brankas

# Gambar 2 Diagram Blok Otomatisasi Pengaman Brankas

Otomatisasi pengaman brankas dengan kartu *chip* berbasis mikrokontroler dilengkapi dengan kartu *chip* dan masukan kode *password* dengan prinsip kerja sebagaimana *flow chart* yang ditunjukkan pada Gambar 3.

Secara detail prinsip kerja dari sistem otomatisasi pengaman brankas dengan kartu *chip* berbasis mikrokontroler adalah sebagai berikut: (1) Rangkaian otomatisasi pengaman brankas diberi *supply* tegangan, (2)

Untuk membuka brankas, awalnya adalah memasukkan kartu chip untuk proses inisialisasi otomatisasi pengaman brankas. Setelah langkah ini dilakukan, maka akan muncul pada layar LCD nama pemilik kartu *chip* dan tulisan 'PASSWORD', (3) Langkah kedua adalah memasukkan kode 6 digit password sesuai dengan kode password pemilik kartu chip, (4) Jika kode yang dimasukkan sesuai password dengan pemilik kartu chip, maka pintu brankas akan terbuka melalui proses pergerakan engsel yang dilakukan oleh motor DC gear box dan akan tampil pada layar LCD 'TUTUP BRANKAS DAN CABUT KARTU ANDA' yang menandakan bahwa pintu telah terbuka dan pengaksesan telah berjalan dengan baik. Apabila kode *password* yang dimasukkan tidak sesuai dengan password pemilik kartu chip, maka brankas tetap terkunci dan *buzzer* akan aktif dan berbunyi. Hal ini menandakan bahwa pengaksesan tidak berjalan dengan baik dan dianjurkan untuk mengulang pemasukan kode password, (5) Untuk mengunci brankas kembali, kartu chip harus dicabut dari soketnya. Proses pengunciannya dilakukan oleh motor DC yang menggerakkan engsel ke fungsi penguncian. Tampilan yang muncul pada layar LCD adalah 'TUTUP BRANKAS CABUT KARTU ANDA', (6) Tombol CANCEL (\*) digunakan untuk membatalkan kode masukan *password* yang telah ditekan dan mengembalikan tampilan password seperti semula, (7) Tombol ENTER (#) berfungsi untuk mengakhiri pengaksesan sistem otomatisasi pengaman brankas. Tampilan muncul pada LCD adalah 'CABUT KARTU ANDA BRANKAS TERKUNCI'.

# Gambar 3 Flow Chart Prinsip Kerja Alat

Beberapa blok rangkaian sistem perancangan hardware sebagai pendukung sistem perlu dibuat demi blok yang lain sudah tersedia. Blok yang perlu dibuat adalah rangkaian driver motor, rangkaian driver buzzer dan oli uji. Peralatan yang digunakan dan dalam pengujian pengkuran masing-masing blok dan rangkaian secara keseluruhan sistem antara lain: (a) AVO meter, (b) power supply DC + 5V dan + 12V, (c) proto board. Sedangkan besar-besaran yang diukur antara lain meliputi tegangan, arus, dan nilai logika.

### Rangkaian Driver Motor

Driver ini digunakan untuk DC gear box, mengaktifkan motor digunakan untuk menggerakkan engsel dari sistem otomatisasi pengunci pengaman brankas yaitu dengan gerakan maju untuk mengunci brankas dan gerakan mundur untuk membuka brankas (Gambar 4). Resistor pada kaki basis akan membatasi arus yang akan masuk ketransistor (Horrowitz, 1987) sedangkan dioda IN4148 berfungsi untuk menahan tegangan balik (tegangan induksi) dari kondisi aktif ke kondisi tidak aktif. Saat transistor berada dalam kondisi saturasi, tegangan pada kolektor-emiter ( $V_{CE}$ ) mendekati nol. Transistor mempunyai  $\beta$  sebesar 65 sehingga arus basis dapat dihitung untuk mendapatkan suatu kondisi transistor dalam keadaan saturasi.

Arus yang mengalir pada kolektor  $I_{C} = \frac{V_{CC}}{R_{C}} \text{ (Sumsjokartono, 1994) dan}$  arus basis,  $I_{B \text{ (sat)}} = \frac{I_{C}}{b} \text{ (Warsito, 1988),}$   $I_{C} = \frac{V_{CC}}{R_{C}} = \frac{5V}{100\Omega} = 50 \text{ mA, } I_{B \text{(sat)}} = \frac{I_{C}}{b} = \frac{5V - 0.7V}{0.77mA} = 5657 \Omega = 5\text{K}6\Omega, I_{B}$   $= \frac{V_{C} - V_{BE}}{R_{B}} = 0.77mA$ 

Dari perhitungan diatas diperoleh bahwa  $I_B > I_{B(sat)}$ , maka arus  $I_B$  akan membuat transistor dalam keadaan saturasi. Arus akan mengalir menuju relai yang akan menyebabkan motor berputar. Relai yang digunakan menggunakan tegangan 5 Volt DC. Rangkaian *driver* motor dua arah putaran ditunjukkan pada Gambar 4.

# Gambar 4 Rangkaian Driver Motor Dua Arah Putaran

Pengujian rangkaian *driver* motor dua arah putaran bertujuan untuk mengetahui kondisi gerak motor DC

18: LAMPU gear box pada saat kedua masukan **SETB** 19: SAKEL **SETB** rangkaian driver diberi logika yang 20: LIHAT \_SAKELARKANAN: berbeda. Pada pengujiannya, kedua 21: JΒ SAKEL masukan driver tersebut dihubungkan 22: **CALL BOUNC** ke port 2.7 untuk driver motor putar 23: JNB SAKEL 24: CPL LAMPU kanan, dan port 0.6 untuk driver motor 25: CPL **GERAK** putar kiri. Alat dan bahan yang **CALL BOUNC** 26: digunakan dalam pengujian driver LIHAT\_SAKELARKIRI: 27: motor dua arah putaran antara lain: (1) 28: JΒ SAKEL Rangkaia drivaer motor dua arah LIHAT 29: **CALL BOUNC** putaran, (2) Rangkaian mikrokontroler 30: JNB SAKEL AT89C51 dengan rangkaian osilator, 31: **CPL** LAMPU (3) Tombol push button, (4) Protoboard, 32: CPL **GERAK** (5) Multimeter SANWA YX360TRF, 33: **CALL BOUNC** (6) Power supply + 5V dan + 12V. 34: **JMP** LIHAT\_ 35: **BOUNCING:** Langkah-langkah pengujian 36: MOV R0, #5F rangkaian driver motor dua arah putaran 37: BOUNC1 MOV R1, #0F adalah sebagai berikut: (1) Susunlah 38: DJNZ R1, \$ rangkaian driver motor dua arah putaran 39: R0, BOI DJNZ seperti ditunjukkan pada Gambar 5, (2) 40: **END** Mikrokontroler AT89C51 diisi dengan program untuk mengaktifkan motor dua Tabel 1 Hasil Pengujian Driver putaran, (3) Pasangkanlah **Motor Dua Arah Putaran** mikrokontroler AT89C5 Masukan lagika Tegangan Output di Port Kondisi Motor Konc soketnya, (4) Hubungkan rahpuk Aian Input B Output Y Output Z Mati 0.04 Volt 0.04 Volt Motor Tidak Berputar power supply DC + 5V dan  $+{}_{0}^{0}12V$ ,  $(5)_{1}^{0}$ Ukur tegangan *output* di port 2.6 dan<sub>0</sub> Motor Hidup (Putar Kiri) 0.04 Volt 1.5 Volt LED<sub>2</sub> Motor Hidup (Putar Kanan) 1.5 Volt 0.04 Volt LED 1 port 2.7, (6) Amati pergerakan putaran Motor Tidak berputar 1.5 Volt 1.5 Volt Hidup

2: 3:	: ;; PROGRAM MOTOR DUA ARAH PUTARAN					
3. 4:	***************************************	ORG 0000H	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,			
5:		JMP	START			
6:	SAKELAR_KANAN	BIT	P1.0			
7:	SAKELAR_KIRI	BIT	P1.1			
8:	GERAK_KIRI	BIT	P2.7			
9:	LAMPU_KANAN	BIT	P2.6			
10:	LAMPU_KIRI	BIT	P0.0			
11:		BIT	P0.1			
12:		ORG	100H			
13:	START:	CLR	GERAK KANAN			
14:		SETB	GERAK KANAN LAMPU KANAN LAMPU KANAN			
15:		CLR	GEI Ariver Motor Dua Arah Putaran			
16:		SETB	LAMPU_KIRI			

motor dan tulis hasilnya pada Tabel hasil pengujian rangkaian *driver* motor

dua arah putaran.

Dari hasil pengujian rangkaian driver motor dua arah putaran seperti pada Tabel 1. Arah putar motor ditentukan oleh masukan A dan B. Pada saat masukan A dan B berlogika '0', maka tidak ada tegangan yang dapat mengaktifkan relai sehingga m otor tidak berputar. Apabila masukan A diberi logika '0', dan masukan B diberi logika '1', maka relai 1 akan aktif dan motor akan berputar ke kiri sesuai dengan polaritas motor. Sedangkan apabila masukan A berlogika '1' dan masukan B berlogika '0', maka relai 2 yang aktif dan motor berputar kekanan dengan pembalikan polaritas motor. Pada saat masukan A dan B berlogika '1', maka polaritas tegangan yang masuk ke motor akan sama, yaitu bertegangan positif sehingga motor tidak akan berputar.

Hasil pengujian ini menunjukkan bahwa untuk menjalankan motor perlu tegangan 12V dan untuk mengaktifkan relai memerlukan tegangan 5V, dan untuk membalik polaritas motor dapat dilakukan dengan membalik polaritas tegangan yang masuk ke motor dengan cara mengaktifkan relai.

### Rangkaian Driver Buzzer

Pengujian rangkaian driver buzzer bertujuan untuk mengetahui apakah driver buzzer berfungsi dengan baik. Pada pengujian masukan driver tersebut dihubungkan ke port 0.3 mikrokontroler. Alat dan bahan yang digunakan dalam pengujian driver buzzer antara lain: (1) Rangkaian driver buzzer, (2) Rangkaian mikrokontroler AT89C51 dengan rangkaian osilator, (3) Tombol push button, (4) Protoboars, (5) Multimeter SANWA YX360TRF, (6) Power supply + 5V.

Langkah-langkah pengujian rangkaian *driver buzzer* adalah sebagai berikut: (1) Susunlah rangkaian

mikrokontroler AT89C51 dengan driver seperti rangkaian buzzer ditunjukkan pada Gambar 6. (2) Mikrokontroler AT89C51 diisi dengan program untuk mengaktifkan buzzer, (3) Pasangkanlah mikrokontroler pada soketnya, (4) Hubungkan rangkaian ke power supply DC + 5V dan + 12V, (5) Ukur tegangan port 2.7, (6) Amati hasil pengujian rangkaian driver buzzer dan tulis hasilnya pada tabel hasil pengujian rangkaian driver buzzer.

## Gambar 6 Rangkaian Pengujian Driver Buzzer

HASIL

Table 2 Hasil Pengujian Rangkaian Driver Buzzer

211,01 202201								
Masukan	Masukan Tegangan		Kondisi					
Logika	Output di	Buzzer	LED					
Input	Port							
	(Volt)							
0	0.04 Volt	Buzzer	Mati					
1	1.5 Volt	Mati	Menyala					
		Buzzer	-					
		Aktif						

(berbunyi)

# Pembahasan Hasil Pengujian Rangkaian Driver Buzzer

Dari hasil pengujian rangkaian driver buzzer seperti pada Tabel 2 keaktifan buzzer ditentukan oleh logika masukan input. Pada saat logika input diberi logika'0', maka tegangan output di port 2.7 sebesar 0 Volt sehingga kondisi buzzer mati dan LED indicator tidak menyala (mati). Sedangkan apabila masukan input berlogika '1', maka tegangan output di port 2.7 sebesar 1.5 Volt sehingga buzzer akan aktif (berbunyi) dan LED indicator akan menyala.

### Pengujian keseluruhan Alat.

Pengujian alat secara keseluruhan bertujuan untuk mengetahui untuk kerja alat, apakah sudah sesuai dengan spesifikasi yang direncanakan dan untuk mengetahui kesalahan atau kurang akuratnya proses kerja.

Alat dan bahan yang digunakan dalam pengujian keseluruhan alat antara lain: (1) Rangkaian otomatisasi pengaman brankas berbasis mikrokontroler, (2) Rangkaian kartu *chip*, (3) Rangkaian *power supply*.

Langkah-langkah pengujian keseluruhan alat adalah sebagai berikut:
(1) Hubungkan keseluruhan rangkaian dengan *power suplly* + 5V dan + 12V,
(2) Masukkan kartu *chip*, (3) Tekan tombol *keypad* untuk memasukkan kode *password*.

### Hasil Pengujian Keseluruhan Alat

Brankas dapat dibuka dan diakses apabila ddata akses inisialisasi kartu *chip* dan masukkan kode *password* dioperasikan dengan benar, apabila terjadi kesalahan dalam pengaksesan pembukaan brankas, maka *buzzer* akan

berbunyi. Alat ini menggunakan motor DC *gear box* sebagai piranti penggerak engsel membuka dan mengunci pada penguncian brankas, dan alat ini dilengkapi dengan media penampil informasi *liquid crystal display* (LCD) sebagai panduan pengaksesan otomatisasi pengaman brankas dengan kartu *chip*.

Pembahasan hasil pengujian alat secara keseluruhan adalah sebagai berikut:

(1) Pertama kali alat diaktifkan diberi power supply, maka akan menampilkan tulisan 'MASUKKAN KUNCI, TERKUNCI' pada layar LCD, (2) Untuk membuka brankas, langkah awal adalah memasukkan kartu chip (ALDYAN ROSIKA H atau WIDI CITRA P.P.T) dan tulisan 'PASSWORD', (3) Masukkan kode password sebanyak 6 digit sesuai dengan kode password pemilik kartu chip. A). Untuk password kartu chip WIDI CITRA P.P.T adalah '5 5 6 3 7 7', (4) Jika kode password yang dimasukkan sesuai dengan pemilik chip. kartu kartu Seperti chip 'ALDYAN ROSIKA H' dengan kode password '5 7 8 4 2 0' maka pintu brankas akan terbuka dengan cara motor DC gear box penggerak engsel akan bergerak membukakan engsel pengunci brankas dan tampilan layar pada LCD 'TUTUP BRANKAS DAN CABUT KARTU ANDA' sehingga menandakan pintu brankas telah terbuka pengaksesan berjalan dengan baik. password Apabila kode yang dimasukkan tidak sesuai dengan password pemilik kartu chip, maka brankas tetap terkunci dan buzzer akan aktif (berbunyi), menandakan pemasukan kode *password* tidak sesuai dengan pemilik akrtu, sehinggga menandakan bahwa pengaksesan tidak berjalan dengan baik dan terjadi kesalahan dalam pemasukan kode password, dan dianjurkan untuk mengulang pemasukan kode password. Apabila hendak mematikan buzzer, maka kartu chip harus dicabut pada soket kartu chip, pengunciannya dengan cara motor DC gear box penggerak engsel akan bergerak untuk mengunci brankas. Tampilan pada layar LCD adalah 'TUTUP BRANKAS CABUT KARTU ANDA'

### **PENUTUP**

Dari hasil pengujian dan analisis kesimpulan diperoleh bahwa perancangan otomatisasi pengaman brankas dengan kartu chip berbasis mikrokontroler secara prinsip telah sesuai dengan spesifikasi yang yaitu: (1) Membuat direncanakan, desain konstruksi brankas dan merakit rangkaian-rangkaian sistem otomatisasi pengaman brankas dengan kartu chip berbasis mikrokontroler, Diorientasikan alat dapat yang membaca data akses dari kartu *chip*, (3) Membuat software yang digunakan untuk mengendalikan sistem otomatisasi pengaman brankas dengan

kartu *chip* berbasis mikrokontroler, (4) Terwujud perancangan sistem otomatisasi pengaman brankas yang telah teruji kehandalannya.

Hasil pengujian rangkaian keseluruhan alat bekerja cukup baik sesuai dengan yang direncanakan. Kelemahan alat pada saat pengujian antara lain sebagai berikut: (1) Brankas tidak dapat diakses dan dibuka apabila power supply padam dan dimatikan, (2) Pada saat pertama kali rangkaian diberi power supply, buzzer akan berbunyi sesaat dengan sendirinya.

### **DAFTAR RUJUKAN**

- Horrowitz, Paul & Hill, 1987. Seni dan Desain Elektronika. Jakarta: PT. Elex Media Komputindo.
- Sumsjokartono, 1994. *Elektronika Praktis. Cetakan VI.* Jakarta: PT.
  Elex Media Komputindo.
- Sutanto, Budhy. 2004. M1632 LCD Module Interfacing, (Online), (<a href="http://www.alds.edu.diakses">http://www.alds.edu.diakses</a> 1 Januari 2005).
- Wasito, S. 1988. *Elektronika Dalam Industri*. Jakarta: Karya Utama.